

L'extension pour \LaTeX

dijkstra

v 0.11

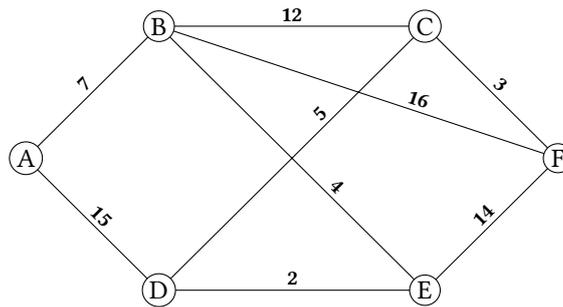
9 septembre 2017

Christian TELLECHEA
unbonpetit@netc.fr

Cette petite extension met en œuvre l'algorithme de Dijkstra pour des graphes pondérés, orientés ou non : le tableau de recherche du plus court chemin peut être affiché, la distance minimale entre deux sommets et le chemin correspondant sont stockés dans des macros.

1 Un exemple

Dans le graphe *non orienté* suivant, quel est le plus court chemin pour aller de A à F ?



Lire le graphe Pour trouver le plus court chemin pour aller de A à F, il faut d'abord lire le graphe. Comme il est fréquent que les graphes sont peu peuplés, j'ai pris le parti de définir un graphe par une liste d'adjacence. Ainsi, la macro `\readgraph`, qui va lire le graphe, admet comme argument obligatoire une liste d'adjacence :

```
\readgraph{
  A [B=7, D=15],
  B [C=12, E=4, F=16],
  C [D=5, F=3],
  D [E=2],
  E [F=14]
}
```

Les espaces sont ignorés de part et d'autre des noms des sommets, des crochets (ouvrants et fermants), des signes « = » et des virgules. Ainsi, ce n'est que dans les noms des sommets que les espaces ne sont pas ignorés : par exemple, le sommet « A_1 » est distinct du sommet « A1 ».

Conditions sur les distances Les distances entre sommets *doivent* être positives, c'est une limitation intrinsèque à l'algorithme de Dijkstra pour qu'il fonctionne sans erreur. La méthode de programmation utilisée dans cette extension exige de plus que ces distances soient des nombres *entiers*.

Une fois que le graphe a été lu, celui-ci est rendu *non orienté* en interne et donc en coulisses, la liste d'adjacence devient

```
A [B=7, D=15],
B [A=7, C=12, E=4, F=16],
C [B=12, D=5, E=3],
D [A=15, C=5, E=2],
E [D=2, B=4, F=14],
F [B=16, C=3, E=14]
```

Par conséquent, la liste d'adjacence entrée par l'utilisateur ne doit pas contenir d'incohérence. Si l'on spécifie la distance entre un sommet A et un sommet B par `A[B=<x>, ...]` on peut s'économiser la peine de spécifier cette même distance entre B et A puisque c'est fait par l'extension `dijkstra` automatiquement. En revanche, une erreur sera émise si dans la liste d'adjacence, on trouve `A[B=<x>, ...]` puis `B[A=<y>, ...]` où `<y>` et `<x>` sont différents.

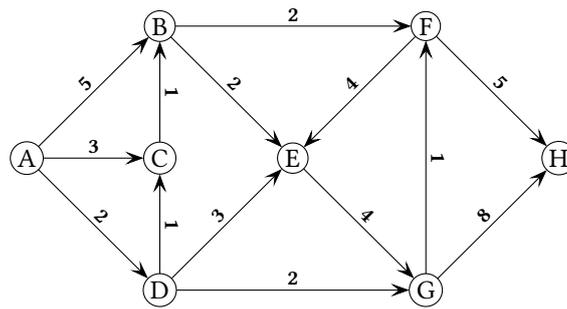
Lancer l'algorithme Une fois que le graphe est lu par la macro `\readgraph`, on peut lancer l'algorithme avec la macro `\dijkstra{<A>}{}` où `<A>` et `` sont deux sommets du graphe. La distance minimale entre ces deux sommets est stockée dans la macro `\dijkdist` et le chemin correspondant dans `\dijkpath`.

<pre>\readgraph{ A [B=7, D=15], B [C=12, E=4, F=16], C [D=5, F=3], D [E=2], E [F=14]} Tableau : \dijkstra{A}{F}\par Distance A-F = \dijkdist\par Chemin = \dijkpath</pre>	<table border="1" style="border-collapse: collapse; margin: auto;"> <thead> <tr> <th style="padding: 5px;">A</th> <th style="padding: 5px;">B</th> <th style="padding: 5px;">C</th> <th style="padding: 5px;">D</th> <th style="padding: 5px;">E</th> <th style="padding: 5px;">F</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td style="padding: 5px;">0</td> <td style="padding: 5px;">∞</td> </tr> <tr> <td style="padding: 5px;">—</td> <td style="padding: 5px;">7_A</td> <td style="padding: 5px;">∞</td> <td style="padding: 5px;">15_A</td> <td style="padding: 5px;">∞</td> <td style="padding: 5px;">∞</td> </tr> <tr> <td style="padding: 5px;">—</td> <td style="padding: 5px;">—</td> <td style="padding: 5px;">19_B</td> <td style="padding: 5px;">15_A</td> <td style="padding: 5px;">11_B</td> <td style="padding: 5px;">23_B</td> </tr> <tr> <td style="padding: 5px;">—</td> <td style="padding: 5px;">—</td> <td style="padding: 5px;">19_B</td> <td style="padding: 5px;">13_E</td> <td style="padding: 5px;">—</td> <td style="padding: 5px;">23_B</td> </tr> <tr> <td style="padding: 5px;">—</td> <td style="padding: 5px;">—</td> <td style="padding: 5px;">18_D</td> <td style="padding: 5px;">—</td> <td style="padding: 5px;">—</td> <td style="padding: 5px;">23_B</td> </tr> <tr> <td style="padding: 5px;">—</td> <td style="padding: 5px;">21_C</td> </tr> </tbody> </table> <p style="margin-top: 5px;">Distance A-F = 21 Chemin = A-B-E-D-C-F</p>	A	B	C	D	E	F	0	∞	∞	∞	∞	∞	—	7_A	∞	15 _A	∞	∞	—	—	19 _B	15 _A	11_B	23 _B	—	—	19 _B	13_E	—	23 _B	—	—	18_D	—	—	23 _B	—	—	—	—	—	21_C
A	B	C	D	E	F																																						
0	∞	∞	∞	∞	∞																																						
—	7_A	∞	15 _A	∞	∞																																						
—	—	19 _B	15 _A	11_B	23 _B																																						
—	—	19 _B	13_E	—	23 _B																																						
—	—	18_D	—	—	23 _B																																						
—	—	—	—	—	21_C																																						

Dans le tableau, les colonnes sont disposées dans le *même ordre* que celui des sommets dans la liste d'adjacence lue par `readgraph`.

2 Graphe non orienté

Pour spécifier à `\readgraph` que la liste d'adjacence est celle d'un graphe *orienté*, la macro doit être suivie d'une étoile.



Cela donne

<pre>\readgraph*{ A[B=5, C=3, D=2], B[E=2, F=2], C[B=1], D[C=1, E=3, G=2], E[G=4], F[E=4, H=5], G[F=1, H=8]} Tableau : \dijkstra{A}{H}\par Distance A-H = \dijkdist\par Chemin = \dijkpath</pre>	<table border="1" style="border-collapse: collapse; text-align: center; width: 100%;"> <thead> <tr> <th>A</th><th>B</th><th>C</th><th>D</th><th>E</th><th>F</th><th>G</th><th>H</th></tr> </thead> <tbody> <tr> <td>0</td><td>∞</td><td>∞</td><td>∞</td><td>∞</td><td>∞</td><td>∞</td><td>∞</td></tr> <tr> <td>—</td><td>5_A</td><td>3_A</td><td>2_A</td><td>∞</td><td>∞</td><td>∞</td><td>∞</td></tr> <tr> <td>—</td><td>5_A</td><td>3_A</td><td>—</td><td>5_D</td><td>∞</td><td>4_D</td><td>∞</td></tr> <tr> <td>—</td><td>4_C</td><td>—</td><td>—</td><td>5_D</td><td>∞</td><td>4_D</td><td>∞</td></tr> <tr> <td>—</td><td>—</td><td>—</td><td>—</td><td>5_D</td><td>6_B</td><td>4_D</td><td>∞</td></tr> <tr> <td>—</td><td>—</td><td>—</td><td>—</td><td>5_D</td><td>5_G</td><td>—</td><td>12_G</td></tr> <tr> <td>—</td><td>—</td><td>—</td><td>—</td><td>—</td><td>5_G</td><td>—</td><td>12_G</td></tr> <tr> <td>—</td><td>—</td><td>—</td><td>—</td><td>—</td><td>—</td><td>—</td><td>10_F</td></tr> </tbody> </table> <p>Tableau :</p> <p>Distance A-H = 10 Chemin = A-D-G-F-H</p>	A	B	C	D	E	F	G	H	0	∞	—	5 _A	3 _A	2 _A	∞	∞	∞	∞	—	5 _A	3 _A	—	5 _D	∞	4 _D	∞	—	4 _C	—	—	5 _D	∞	4 _D	∞	—	—	—	—	5 _D	6 _B	4 _D	∞	—	—	—	—	5 _D	5 _G	—	12 _G	—	—	—	—	—	5 _G	—	12 _G	—	—	—	—	—	—	—	10 _F						
A	B	C	D	E	F	G	H																																																																		
0	∞	∞	∞	∞	∞	∞	∞																																																																		
—	5 _A	3 _A	2 _A	∞	∞	∞	∞																																																																		
—	5 _A	3 _A	—	5 _D	∞	4 _D	∞																																																																		
—	4 _C	—	—	5 _D	∞	4 _D	∞																																																																		
—	—	—	—	5 _D	6 _B	4 _D	∞																																																																		
—	—	—	—	5 _D	5 _G	—	12 _G																																																																		
—	—	—	—	—	5 _G	—	12 _G																																																																		
—	—	—	—	—	—	—	10 _F																																																																		

3 Paramètres

Paramètres de `\dijkstra` Des *paramètres* peuvent être passés à la macro `\dijkstra` dans son argument optionnel qui prend la forme d'une liste de *clé*=*valeur*.

On peut également régler des *paramètres* pour toutes les exécutions de la macro `\dijkstra` à venir avec

`\setdijk{paramètres}`

mais aussi modifier des *paramètres* par défaut avec

`\setdijkdefault{paramètres}`

Voici toutes les *clés*, leur *valeur* par défaut et leur description.

show-tab=*booléen* (Défaut : "true")

Lorsque cette *clé* est true, le tableau est affiché par la macro `\dijkstra`. Il ne l'est pas dans le cas contraire.

v-position=*texte* (Défaut : "c")

Ce paramètre est placé dans l'argument optionnel de `\begin{tabular}[v-position]` pour spécifier la position que doit avoir le tableau par rapport à la ligne de base.

pre-tab=*code* (Défaut : "{}")

Ce *code* arbitraire est exécuté juste avant le `\begin{tabular}`.

post-tab=*code* (Défaut : "{}")

Ce *code* arbitraire est exécuté juste après le `\end{tabular}`.

col-type=*code* (Défaut : "c")

Ce *code* est le descripteur des colonnes contenant les sommets.

infinity-code=*code* (Défaut : "\$\infty\$")

Ce *code* est exécuté pour exprimer une distance infinie dans le tableau et dans la macro `\dijkdist`.

norevisit-code=(code) (Défaut : "--")

Ce (code) est exécuté dans le tableau pour exprimer qu'un sommet a déjà été fixé.

h-rules=(booléen) (Défaut : "false")

Lorsque ce booléen est true, les réglures horizontales entre les étapes sont tracées dans le tableau.

<pre>\readgraph{ A [B=7, D=15], B [C=12, E=4, F=16], C [D=5, F=3], D [E=2], E [F=14]} Tableau : \dijkstra[h-rules=true, v-position=b]{A}{F}</pre>	Tableau :	<table border="1"> <tr><th>A</th><th>B</th><th>C</th><th>D</th><th>E</th><th>F</th></tr> <tr><td>0</td><td>∞</td><td>∞</td><td>∞</td><td>∞</td><td>∞</td></tr> <tr><td>—</td><td>7_A</td><td>∞</td><td>15_A</td><td>∞</td><td>∞</td></tr> <tr><td>—</td><td>—</td><td>19_B</td><td>15_A</td><td>11_B</td><td>23_B</td></tr> <tr><td>—</td><td>—</td><td>19_B</td><td>13_E</td><td>—</td><td>23_B</td></tr> <tr><td>—</td><td>—</td><td>18_D</td><td>—</td><td>—</td><td>23_B</td></tr> <tr><td>—</td><td>—</td><td>—</td><td>—</td><td>—</td><td>21_C</td></tr> </table>	A	B	C	D	E	F	0	∞	∞	∞	∞	∞	—	7 _A	∞	15 _A	∞	∞	—	—	19 _B	15 _A	11 _B	23 _B	—	—	19 _B	13 _E	—	23 _B	—	—	18 _D	—	—	23 _B	—	—	—	—	—	21 _C
A	B	C	D	E	F																																							
0	∞	∞	∞	∞	∞																																							
—	7 _A	∞	15 _A	∞	∞																																							
—	—	19 _B	15 _A	11 _B	23 _B																																							
—	—	19 _B	13 _E	—	23 _B																																							
—	—	18 _D	—	—	23 _B																																							
—	—	—	—	—	21 _C																																							

show-lastcol=(booléen) (Défaut : "false")

Lorsque ce booléen est true, une colonne supplémentaire est affichée dans le tableau; cette colonne correspond au sommet fixé.

lastcol-type=(code) (Défaut : "c|")

Ce (code) est le descripteur de la colonne correspondant au sommets fixés.

lastcol-label=(code) (Défaut : "sommet fixé'e")

Ce (code) contient le nom de la colonne correspondant aux sommets fixés.

<pre>\readgraph{ A [B=7, D=15], B [C=12, E=4, F=16], C [D=5, F=3], D [E=2], E [F=14]} Tableau : \dijkstra[show-lastcol]{A}{F}</pre>	Tableau :	<table border="1"> <tr><th>A</th><th>B</th><th>C</th><th>D</th><th>E</th><th>F</th><th>sommet fixé</th></tr> <tr><td>0</td><td>∞</td><td>∞</td><td>∞</td><td>∞</td><td>∞</td><td>A</td></tr> <tr><td>—</td><td>7_A</td><td>∞</td><td>15_A</td><td>∞</td><td>∞</td><td>B</td></tr> <tr><td>—</td><td>—</td><td>19_B</td><td>15_A</td><td>11_B</td><td>23_B</td><td>E</td></tr> <tr><td>—</td><td>—</td><td>19_B</td><td>13_E</td><td>—</td><td>23_B</td><td>D</td></tr> <tr><td>—</td><td>—</td><td>18_D</td><td>—</td><td>—</td><td>23_B</td><td>C</td></tr> <tr><td>—</td><td>—</td><td>—</td><td>—</td><td>—</td><td>21_C</td><td>F</td></tr> </table>	A	B	C	D	E	F	sommet fixé	0	∞	∞	∞	∞	∞	A	—	7 _A	∞	15 _A	∞	∞	B	—	—	19 _B	15 _A	11 _B	23 _B	E	—	—	19 _B	13 _E	—	23 _B	D	—	—	18 _D	—	—	23 _B	C	—	—	—	—	—	21 _C	F
A	B	C	D	E	F	sommet fixé																																													
0	∞	∞	∞	∞	∞	A																																													
—	7 _A	∞	15 _A	∞	∞	B																																													
—	—	19 _B	15 _A	11 _B	23 _B	E																																													
—	—	19 _B	13 _E	—	23 _B	D																																													
—	—	18 _D	—	—	23 _B	C																																													
—	—	—	—	—	21 _C	F																																													

nopath-string=(code) (Défaut : "Pas de chemin possible")

Ce (code) est placé dans la macro \dijkpath dans le cas où aucun chemin n'a pu être trouvé, comme cela peut être le cas si le graphe est non connexe.

<pre>\readgraph{ A [B=2], B [C=3], D [E=5]} \dijkstra[show-tab=false]{A}{E} Chemin = \dijkpath\par Distance A-E= \dijkdist</pre>	Chemin = Pas de chemin possible Distance A-E= ∞
--	--

path-sep=(code) (Défaut : "--")

Ce (code) est inséré entre chaque sommet dans la macro \dijkpath.

Formatage distance/sommet Lorsqu'un sommet a un prédécesseur, la macro \formatnodewithprev se charge d'afficher la distance et le sommet. Cette macro prend deux arguments (la (distance) et le (sommet)) et sa définition par défaut est

```
\newcommand*\formatnodewithprev[2]%
{% #1=distance, #2=nom du noeud de provenance
  $#1_{\mathrm{#2}}$%
}
```

ce qui a pour effet de mettre le sommet de provenance en indice de la distance. On peut redéfinir cette macro pour choisir une autre mise en forme comme ci-dessous où le sommet est placé entre parenthèses.

```

\renewcommand*\formatnodewithprev[2]%
{%
#1 (#2)%
}
\readgraph{
A [B=7, D=15],
B [C=12, E=4, F=16],
C [D=5, F=3],
D [E=2],
E [F=14]}
Tableau : \dijkstra{A}{F}

```

Tableau :

A	B	C	D	E	F
0	∞	∞	∞	∞	∞
—	7_A	∞	15 (A)	∞	∞
—	—	19 (B)	15 (A)	11_B	23 (B)
—	—	19 (B)	13_E	—	23 (B)
—	—	18_D	—	—	23 (B)
—	—	—	—	—	21_C

Mise en évidence du sommet fixé Le premier sommet fixé est celui de départ et sa distance est toujours 0. La macro `\highlightfirstnode` prend comme argument la distance (qui est 0) et le traite pour effectuer sa mise en forme. Sa définition par défaut, qui compose cette distance en gras, est :

```

\newcommand*\highlightfirstnode[1]{\mathbf{#1}}

```

Les autres sommets, lorsqu'ils sont fixés, apparaissent dans le tableau avec leur distance et leur nom et sont traités par la macro `\highlightnode` qui rend deux arguments. Sa définition permet une mise en forme similaire à ce que fait `\formatnodewithprev`, sauf que la distance et le sommet sont en gras :

```

\newcommand*\highlightnode[2]%
{% #1=distance, #2=nom du noeud de provenance
\mathbf{#1}_{\mathrm{#2}}}%
}

```

Pour obtenir d'autres effets, on peut redéfinir ces macros. L'exemple donné n'est pas réaliste tant les effets sont incohérents, c'est simplement un aperçu de ce qu'il est possible de faire :

```

\renewcommand*\highlightfirstnode[1]%
{%
\fbboxsep=1pt
\fbbox{\color{blue}\mathbf{#1}}%
}%
\renewcommand*\highlightnode[2]%
{% #1=distance,
% #2=nom du noeud de provenance
\color{red}#1_{\mathrm{#2}}%
}
\readgraph{
A [B=7, D=15],
B [C=12, E=4, F=16],
C [D=5, F=3],
D [E=2],
E [F=14]}
Tableau : \dijkstra{A}{F}

```

Tableau :

A	B	C	D	E	F
0	∞	∞	∞	∞	∞
—	7_A	∞	15 _A	∞	∞
—	—	19 _B	15 _A	11_B	23 _B
—	—	19 _B	13_E	—	23 _B
—	—	18_D	—	—	23 _B
—	—	—	—	—	21_C

4 Historique des versions

Merci d'envoyer *via* email tout bug, dysfonctionnement, erreur ou demande de fonctionnalité à unbonpetit@netc.fr

v0.1 06/09/2017 Première version.

v0.2 10/09/2017 Retrait d'un `\show` dans le code, laissé par oubli après les phases de débogage. Nettoyage du code.

5 Code

Le code ci-dessous est l'exact verbatim du fichier `dijkstra.sty` :

```

1 % !TeX encoding = ISO-8859-1
2 % Ce fichier contient le code de l'extension "dijkstra"
3 %
4 %%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%
5 %
6 \def\dijkname           {dijkstra}
7 \def\dijkver            {0.11}
8 %
9 \def\dijkdate           {2017/09/09}
10 %
11 %%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%
12 %
13 % -----
14 % This work may be distributed and/or modified under the
15 % conditions of the LaTeX Project Public License, either version 1.3
16 % of this license or (at your option) any later version.
17 % The latest version of this license is in
18 %
19 %    http://www.latex-project.org/lppl.txt
20 %
21 % and version 1.3 or later is part of all distributions of LaTeX
22 % version 2005/12/01 or later.
23 % -----
24 % This work has the LPPL maintenance status 'maintained'.
25 %
26 % The Current Maintainer of this work is Christian Tellechea
27 % Copyright : Christian Tellechea 2017
28 % email: unbonpetit@netc.fr
29 %    Commentaires, suggestions et signalement de bugs bienvenus !
30 %    Comments, bug reports and suggestions are welcome.
31 % Copyright: Christian Tellechea 2017
32 % -----
33 % L'extension dijkstra est composée des 4 fichiers suivants :
34 % - code           : dijkstra.sty
35 % - manuel en français : dijkstra-fr.tex & dijkstra-fr.pdf
36 % - fichier lisezmoi  : README
37 % -----
38 %
39 \NeedsTeXFormat{LaTeX2e}
40 \ProvidesPackage{dijkstra}[\dijkdate\space v\dijkver\space Dijkstra Algorithm (CT)]
41 \RequirePackage{simplekv}
42
43 \expandafter\edef\csname dijk_restorecatcode\endcsname{\expandafter\catcode\number'\_=\number\catcode\relax}
44 \catcode'\_ =11
45
46 \newcount\dijk_nest
47 \newcount\dijk_cnt
48 \newif\ifdijk_oriented
49
50 \def\dijk_maxint{1073741823}
51 \def\dijk_quark{\dijk_quark}
52 \def\dijk_cscmd#1#2{\expandafter#1\csname#2\endcsname}
53 \def\dijk_gobarg#1{}
54 \def\dijk_addtomacro#1#2{\expandafter\def\expandafter#1\expandafter{#1#2}}
55 \def\dijk_eaddtomacro#1#2{\skv_exparg{\dijk_addtomacro#1}{#2}}
56 \def\dijk_eeaddtomacro#1#2{\skv_eearg{\dijk_addtomacro#1}{#2}}
57 \long\def\dijk_exptwoargs#1#2#3{\skv_exparg{\skv_exparg{#1}{#2}}{#3}}
58 \def\dijk_ifnum#1{\ifnum#1\expandafter\skv_first\else\expandafter\skv_second\fi}
59 \def\dijk_swapargs#1#2#3{#1{#3}{#2}}
60 \def\dijk_ifstar#1#2{\def\dijk_ifstar_i{\skv_ifx{*}\dijk_nxttok}{\skv_first{#1}{#2}}\futurelet\dijk_nxttok\dijk_ifstar_i}
61 \def\dijk_ifopt#1#2{\def\dijk_ifopt_i{\skv_ifx{[\dijk_nxttok}{#1}{#2}}\futurelet\dijk_nxttok\dijk_ifopt_i}
62
63 \def\dijk_foreach#1\in#2#3%

```

```

64 {%
65 \global\advance\dijk_nest1
66 \dijk_cscmd\def{dijk_loopcode_\number\dijk_nest}{#3}%
67 \dijk_foreach_i#1#2,\dijk_quark,%
68 \dijk_cscmd\let{dijk_loopcode_\number\dijk_nest}\empty
69 \global\advance\dijk_nest-1
70 }%
71
72 \def\dijk_foreach_i#1#2,%
73 {%
74 \def#1{#2}%
75 \skv_ifx{\dijk_quark#1}
76 {}
77 {%
78 \skv_ifx{#1\empty}{\csname dijk_loopcode_\number\dijk_nest\endcsname}%
79 \dijk_foreach_i#1%
80 }%
81 }%
82
83 \def\dijk_ifinst#1#2%
84 {% #2 est-il dans #1 ?
85 \def\dijk_ifinst_i#1#2##2\_nil{\dijk_swapargs{\skv_ifempty{##2}}}%
86 \dijk_ifinst_i#1#2\_nil
87 }
88
89 \def\readgraph
90 {%
91 \dijk_ifstar{\dijk_orientedtrue\readgraph_a}{\dijk_orientedfalse\readgraph_a}%
92 }
93
94 \def\readgraph_a#1%
95 {%
96 \let\dijk_initlistofnodes\empty% liste des sommets
97 \let\dijk_graph\empty% argument #1 où l'on va enlever les espaces
98 \dijk_sanitizograph#1,\dijk_quark[],% enlever tous les espaces indésirables et évaluer les nombres ↵
99 \expandafter\readgraph_b\dijk_graph,\dijk_quark[],%
100 }
101
102 \def\dijk_sanitizograph#1[#2],%
103 {%
104 \skv_ifx{\dijk_quark#1}
105 {%
106 \dijk_removalastcommainmacro\dijk_graph
107 }
108 {%
109 \skv_eearg{\def\dijk_childnodes}{\skv_removeextremespaces{#1}[]}%
110 \dijk_foreach\dijk_temp\in{#2}{\expandafter\dijk_sanitizograph_i\dijk_temp\_nil}%
111 \dijk_removalastcommainmacro\dijk_childnodes
112 \dijk_eaddtomacro\dijk_graph{\dijk_childnodes},}%
113 \dijk_sanitizograph
114 }%
115 }
116
117 \def\dijk_sanitizograph_i#1=#2\_nil
118 {%
119 \dijk_eaddtomacro\dijk_childnodes{\skv_removeextremespaces{#1}=}%
120 \dijk_eaddtomacro\dijk_childnodes{\the\numexpr#2\relax},}%
121 }
122
123 \def\dijk_removalastcommainmacro#1%
124 {%
125 \expandafter\dijk_removalastcommainmacro_i#1\_nil#1%
126 }
127
128 \def\dijk_removalastcommainmacro_i#1,\_nil#2%

```

```

129 {%
130 \def#2{#1}%
131 }
132
133 \def\readgraph_b#1#2[#3]#4,%
134 {%
135 \skv_ifx{\dijk_quark#1}
136 {%
137 \skv_exparg{\dijk_foreach\dijk_tempnodename\in}{\dijk_initlistofnodes}
138 {% pour chaque sommet
139 \skv_eearg{\dijk_foreach\dijk_tempnodechild\in}{\csname dijknode\dijk_tempnodename\endcsname}
140 {% pour chaque enfant
141 \expandafter\readgraph_c\dijk_tempnodechild\_nil\dijk_currentnodechildname\endcsname
142 \dijk_exptwoargs\dijk_ifinst\dijk_initlistofnodes{\dijk_currentnodechildname,}% si l'enfant n'est pas dans la liste des sommets
143 {}%
144 {%
145 \dijk_eaddtomacro\dijk_initlistofnodes{\dijk_currentnodechildname,}% l'y mettre
146 \dijk_cscmd\let{\dijknode\dijk_currentnodechildname}\empty% et initialiser la liste de ses enfants
147 }%
148 \unless\ifdijk_oriented% si graphe non orienté, ajouter les distances inverses
149 \skv_exparg{\skv_eearg\dijk_ifinst{\csname dijknode\dijk_currentnodechildname\endcsname}}{\dijk_tempnodename=}% si le parent est dans déjà un des enfants de l'enfant
150 {%
151 \expandafter\def\expandafter\readgraph_d\expandafter#####\expandafter1\dijk_tempnodename=#####2,#####3\_nil{%
152 \unless\ifnum#####2=\dijk_currentnodechilddist\relax% si distance différente : erreur, c'est pas normal
153 \errmessage{Distance "\dijk_tempnodename=#####2" incorrecte dans \dijk_currentnodechildname{} comprise comme "\dijk_tempnodename=\dijk_currentnodechilddist"}%
154 \dijk_cscmd\edef{\dijknode\dijk_currentnodechildname}{#####1\dijk_tempnodename=\dijk_currentnodechilddist,#####3}%
155 \fi
156 }%
157 \expandafter\expandafter\expandafter\readgraph_d\csname dijknode\dijk_currentnodechildname\endcsname\_nil
158 }%
159 {% sinon, l'y mettre
160 \dijk_cscmd\edef{\dijknode\dijk_currentnodechildname}{\dijk_tempnodename=\dijk_currentnodechilddist,\csname dijknode\dijk_currentnodechildname\endcsname}%
161 }%
162 \fi
163 }%
164 }%
165 \dijk_cnt0
166 \skv_exparg{\dijk_foreach\dijk_tempnodename\in}{\dijk_initlistofnodes}
167 {% pour chaque sommet, construire la liste de ses enfants
168 \advance\dijk_cnt1
169 \dijk_cscmd\let{\listofchilds_\dijk_tempnodename}\empty
170 \skv_eearg{\dijk_foreach\dijk_tempnodechild\in}{\csname dijknode\dijk_tempnodename\endcsname}
171 {%
172 \expandafter\readgraph_c\dijk_tempnodechild\_nil\dijk_currentnodechildname\endcsname\dijk_currentnodechilddist
173 \expandafter\dijk_eaddtomacro\csname listofchilds_\dijk_tempnodename\endcsname{\dijk_currentnodechildname,}%
174 }%
175 }%
176 \edef\dijk_numberofnodes{\the\dijk_cnt}%
177 }%

```

```

178 { %
179 \def\dijs_currentnodename{#1}%
180 \dijs_eaddtomacro\dijs_initlistofnodes{\dijs_currentnodename,}%
181 \dijs_cscmd\def{\dijsnode\dijs_currentnodename}{#3,}%
182 \readgraph_b
183 }%
184 }%
185
186 \def\readgraph_c#1=#2\_nil#3#4%
187 { %
188 \def#3{#1}\edef#4{\number\numexpr#2\relax}%
189 }
190
191 \def\dijs_nodedist#1#2#3%
192 { % renvoie la distance du sommet #1 vers #2 dans la macro #3
193 \def\dijs_nodedist_i##1#2=##2,##3\_nil{\def#3{##2}}%
194 \expandafter\expandafter\expandafter\dijs_nodedist_i\cscname dijsnode#1\endcscname,#2=1073741823,\_nil%
195 }
196
197 \def\dijs_remoovenode#1%
198 { % enlève le sommet #1 de la liste des sommets non vus
199 \skv_exparg{\dijs_ifinst}{\expandafter,\dijs_nodestoexplore}{,#1,}
200 {\def\dijs_remoovenode_i##1,#1,##2\_nil{\skv_exparg{\def\dijs_nodestoexplore}{\dijs_gobarg}
201 ##1,##2}}%
202 \expandafter\dijs_remoovenode_i\expandafter,\dijs_nodestoexplore\_nil}
203 }%
204 }
205
206 \def\dijsstra
207 { %
208 \dijs_ifopt{\dijsstra_i}{\dijsstra_i[]}%
209 }
210 \def\dijsstra_i[#1]#2#3%
211 { % #1=sommet départ #2=sommet arrivée
212 \begingroup
213 \skv_ifempty{#1}{\setdijs{#1}}%
214 \let\dijs_listofnodes\dijs_initlistofnodes
215 \let\dijs_nodestoexplore\dijs_initlistofnodes
216 \dijs_cnt0
217 \skv_eearg{\def\dijs_currentnode}{\skv_removeextremespaces{#2}}%
218 \skv_eearg{\def\dijs_endnode}{\skv_removeextremespaces{#3}}%
219 \edef\dijs_tab{ %
220 \unexpanded\expandafter\expandafter\expandafter{\useKV[\dijskname]{pre-tab}}%
221 \noexpand
222 \begin{tabular}[\useKV[\dijskname]{v-position}]%
223 *{\dijs_numberofnodes}{|c| %
224 \ifboolKV[\dijskname]{show-lastcol}
225 {\unexpanded\expandafter\expandafter\expandafter{\useKV[\dijskname]{lastcol-type}}
226 }%
227 }%
228 \noexpand\hline
229 }%
230 \def\dijs_autoamp{\def\dijs_autoamp{\dijs_addtomacro\dijs_tab&}}%
231 \skv_exparg{\dijs_foreach\dijs_tempnodename\in}\dijs_listofnodes
232 { % pour tous le sommets du graphe
233 \dijs_autoamp% ajouter "&", sauf la première fois
234 \dijs_cscmd\let{dist_\dijs_tempnodename}\dijs_maxint% toutes les distances à +inf
235 \dijs_cscmd\let{prev_\dijs_tempnodename}\dijs_quark% tous les prédecesseurs à <quark>
236 \dijs_eaddtomacro\dijs_tab{\dijs_tempnodename}% peupler 1re ligne du tableau
237 }%
238 \ifboolKV[\dijskname]{show-lastcol}
239 {\dijs_eaddtomacro\dijs_tab{\expandafter&\unexpanded\expandafter\expandafter\expandafter{\useKV[\dijskname]{lastcol-label}}}}
240 {}%
241 \dijs_addtomacro\dijs_tab{\hline}%

```

```

241 \dijk_cscmd\def{dist_\dijk_currentnode}{0}% distance sommet de départ = 0
242 \dijk_whilenotempty\dijk_nodestoexplore
243 {%
244 \dijk_findmindist\dijk_currentnode% retourne \dijk_currentnode : le sommet enfant ayant la ↵
distance la plus faible
245 \skv_ifx{\dijk_quark\dijk_currentnode}
246 {% si le sommet n'est pas trouvé (graphe non connexe)
247 \skv_eearg{\gdef\dijkdist}{\useKV[\dijkname]{infinity-code}}%
248 \let\dijk_nodestoexplore\empty% sortir de la boucle
249 }
250 {%
251 \xdef\dijkdist{csname dist_\dijk_currentnode\endcsname}%
252 \unless\ifx\dijk_nodestoexplore\empty
253 \dijk_addstep
254 \fi
255 \skv_ifx{\dijk_currentnode\dijk_endnode}
256 {% si le sommet de sortie est atteint
257 \let\dijk_nodestoexplore\empty% sortir de la boucle
258 }
259 {% sinon
260 \skv_exparg\dijk_removenode\dijk_currentnode% enlever ce sommet du graphe à explorer
261 \skv_eearg{\dijk_foreach\dijk_temp\in}{\csname listofchilds_\dijk_currentnode\↵
endcsname}
262 {%
263 \dijk_exptwoargs\dijk_ifinst\dijk_nodestoexplore{\dijk_temp,}
264 {%
265 \dijk_exptwoargs\dijk_updatedist\dijk_currentnode\dijk_temp
266 }%
267 }%
268 }%
269 \advance\dijk_cnt1
270 }%
271 }%
272 }%
273 \ifboolKV[\dijkname]{h-rules}
274 {}
275 {\dijk_addtomacro\dijk_tab\hline}%
276 \dijk_addtomacro\dijk_tab{\end{tabular}}%
277 \dijk_eearg\dijk_tab{\useKV[\dijkname]{post-tab}}%
278 \skv_ifx{\dijk_quark\dijk_currentnode}
279 {\skv_eearg{\gdef\dijkpath}{\useKV[\dijkname]{nopath-string}}}
280 {\skv_exparg\dijk_createpath\dijk_currentnode}% calculer le chemin sauf s'il est impossible à ↵
trouver
281 \ifboolKV[\dijkname]{show-tab}\dijk_tab{}% afficher le tableau
282 \endgroup
283 }
284
285 \def\dijk_createpath
286 {%
287 \global\let\dijkpath\dijk_currentnode
288 \dijk_createpathi
289 }
290 \def\dijk_createpathi#1%
291 {% #1=sommet en cours
292 \skv_eearg{\def\dijk_temp}{\csname prev_#1\endcsname}%
293 \skv_ifx{\dijk_quark\dijk_temp}
294 {}
295 {\xdef\dijkpath{\dijk_temp\useKV[\dijkname]{path-sep}\dijkpath}%
296 \skv_exparg\dijk_createpathi\dijk_temp
297 }%
298 }
299
300 \def\dijk_findmindist#1%
301 {% trouve dans "sommets à explorer" celui ayant la distance mini
302 \let\dijk_mindist\dijk_maxint
303 \let#1\dijk_quark

```

```

304 \skv_exparg{\dijk_foreach\dijk_currentnodechildname\in}\dijk_nodestoexplore
305 {
306   \ifnum\csname dist_\dijk_currentnodechildname\endcsname<\dijk_mindist\relax
307   \expandafter\let\expandafter\dijk_mindist\csname dist_\dijk_currentnodechildname\endcsname
308   \let#1\dijk_currentnodechildname
309   \fi
310 }
311 }
312
313 \def\dijk_whilenotempty#1#2%
314 {% tant que la macro #1 n'est pas \ifx-vide, exécuter #2
315   \skv_ifx{#1\empty}{#2\dijk_whilenotempty#1{#2}}%
316 }
317
318 \def\dijk_updatedist#1#2%
319 {%
320   \dijk_nodedist{#1}{#2}\tempdist
321   \ifnum\numexpr\csname dist_#1\endcsname+\tempdist\relax<\csname dist_#2\endcsname\relax
322   \dijk_cscmd\edef{dist_#2}{\the\numexpr\csname dist_#1\endcsname+\tempdist\relax}%
323   \dijk_cscmd\edef{distwithprev_#2}{\noexpand\formatnodewithprev{\the\numexpr\csname dist_#1\endcsname+\tempdist\relax}{\unexpanded{#1}}}%
324   \dijk_cscmd\def{prev_#2}{#1}%
325   \fi
326 }
327
328 \def\dijk_addstep
329 {%
330   \def\dijk_autoamp{\def\dijk_autoamp{\dijk_addtomacro\dijk_tab&}}%
331   \skv_exparg{\dijk_foreach\dijk_temp\in}\dijk_listofnodes
332   {
333     \dijk_autoamp
334     \dijk_exptwoargs\dijk_ifinst\dijk_nodestoexplore\dijk_temp
335     {
336       \ifnum\csname dist_\dijk_temp\endcsname=\dijk_maxint\relax
337       \dijk_eaddtomacro\dijk_tab{\useKV[\dijkname]{infinity-code}}%
338       \else
339       \skv_ifx{\dijk_temp\dijk_currentnode}% si c'est le sommet fixé, le mettre en valeur
340       {
341         \skv_ifcsname{distwithprev_\dijk_temp}
342         {
343           \dijk_eaddtomacro\dijk_tab{\expandafter\expandafter\expandafter\↵
344             dijk_highlightnode
345             \csname distwithprev_\dijk_temp\endcsname}% forme \dijk_highlightnode\↵
346             formatnodewithprev{<dist>}{<sommet>}
347           }
348           {
349             \dijk_eaddtomacro\dijk_tab{\expandafter\expandafter\expandafter
350               \highlightfirstnode\expandafter\expandafter\expandafter
351               {\csname dist_\dijk_temp\endcsname}}% forme \highlightfirstnode{0}
352             }%
353           {% sinon, afficher normalement (forme \formatnodewithprev{<dist>}{<sommet>})
354             \dijk_eaddtomacro\dijk_tab{\csname dist\ifcsname distwithprev_\dijk_temp\endcsname ↵
355               withprev\fi _\dijk_temp\endcsname}%
356           }%
357         }
358       }
359     }
360   }
361   \ifboolKV[\dijkname]{show-lastcol}
362   {\dijk_eaddtomacro\dijk_tab{\expandafter&\detokenize\expandafter{\dijk_currentnode}}% ajout du ↵
363     sommet fixé
364   }%
365   \dijk_addtomacro\dijk_tab{\}\%

```

```

365 \ifboolKV[\dijkname]{h-rules}
366   {\dijk_addtomacro\dijk_tab\hline}
367   {}%
368 }
369
370 \def\dijk_highlightnode\formatnodewithprev{\highlightnode}
371
372 dijk_restorecatcode
373
374 \expandafter\let\expandafter\initdijk\csname skv_[\dijkname]\endcsname
375
376 % Macros permettant de modifier les <valeurs> des <clés>
377 \def\setdijk#\{\setKV[\dijkname]}
378
379 % ... ainsi que les <valeurs> par défaut
380 \def\setdijkdefault#\{\setKVdefault[\dijkname]}
381
382 \newcommand*\formatnodewithprev[2]%
383 {% #1=distance, #2=nom du noeud de provenance
384   $#1_{\mathrm{#2}}$%
385 }
386
387 \newcommand*\highlightnode[2]%
388 {% #1=distance, #2=nom du noeud de provenance
389   $\mathbf{#1}_{\mathrm{\mathbf{#2}}}$%
390 }
391
392 \newcommand*\highlightfirstnode[1]%
393 {%
394   $\mathbf{#1}$%
395 }
396
397 \setdijkdefault{
398   show-tab      = true,% afficher le tableau
399   v-position    = c,% argument optionnel de \begin{tabular}[<arg>]
400   pre-tab      = {},% juste avant le \begin{tabular}
401   post-tab     = {},% juste après le \end{tabular}
402   col-type     = c,% colonnes de type "c" pour les colonnes de distances
403   infinity-code = $\infty$,% pour distance infinie
404   norevisit-code = ---,% pour les sommets préalablement fixés
405   h-rules     = false,% pas de filets entre les lignes des étapes
406   show-lastcol = false,% si vrai : mettre en plus la colonne "sommet fixé"
407   lastcol-type = c|,% dernière colonne
408   lastcol-label = sommet fix'e,
409   nopath-string = Pas de chemin possible,% si chemin impossible
410   path-sep    = -,% séparateur entre sommets dans le chemin
411 }
412
413 \endinput
414
415 Versions :
416
417 | Version | Date | Changements |
418 |-----+-----+-----+
419 | 0.1 | 06/09/2017 | Première version |
420 |-----+-----+-----+
421 | 0.11 | 09/09/2017 | - retrait d'un \show, laissé par oubli après les |
422 | | | | phases de débogage |
423 | | | | - petit nettoyage du code |
424 |-----+-----+-----+

```